

# Physik Formeln

4. Juli 2004

## 1 Kinematik

Translationsbewegung	Kreisbewegung	Bahngrößen
Ortsvektor: $r$	Winkelweg: $\varphi$	Weg: $s = \varphi \times r$
Geschwindigkeit: $v = \frac{dv}{dt}$	Winkelgeschwindigkeit: $\omega = \frac{d\varphi}{dt}$	Bahngeschwindigkeit: $v = \omega \times r$
Beschleunigung: $a = \frac{dv}{dt}$	Winkelbeschleunigung: $\alpha = \frac{d\omega}{dt}$	Bahnbeschleunigung: $a = \alpha \times r$
-	-	Zentripetalbeschleunigung: $a_{Zp} = -r_0 \frac{v^2}{r} = -\omega^2 r$

### 1.1 Integration der Bewegungsgleichungen

Bewegung im Zeitintervall  $t = 0$  bis  $t_e$ . Statt  $t_e$  ist auch die Zeit als fortlaufende Variable möglich.

$v(t_e) = v_0 + \int_0^{t_e} a(t) dt$	$\omega(t) = \omega_0 + \int_0^{t_e} \alpha(t) dt$
$r(t_e) = r_0 + \int_0^{t_e} v(t) dt$	$\varphi(t) = \varphi_0 + \int_0^{t_e} \omega(t) dt$

**Spezialfall: konstante Beschleunigung  $a = const.$  und Beginn bei  $t = 0$ .**

$v(t_e) = v_0 + a(t_{end} - t_{anf})$	$\omega(t_e) = \omega_0 + at_e$
$r(t_e) = r_0 + v_0 t_e + \frac{1}{2} at_e^2$	$\varphi(t_e) = \varphi_0 + \omega_0 t_e + \frac{1}{2} at_e^2$

## 2 Dynamik

$$F = \frac{dp}{dt} = \frac{d(mv)}{dt} = m \frac{dv}{dt} + v \frac{dm}{dt} = ma + v \frac{dm}{dt} \quad (\text{d.h. für } m = const. \text{ gilt: } F = ma)$$

Das Integral wird als *Kraftstoß* bezeichnet:

$$p(t_1) - p(t_0) = \int_{t_0}^{t_1} F(t) dt$$

Gewichtskraft: $F = ma$	Reibungskraft: $F = \mu F_N$	Federkraft: $F = Dx$
Trägheitskraft: $F = ma$	Zentripetalkraft: $F = -m\omega^2 r$	Corioliskraft: $F_C = m2v \times \omega$

### 2.1 D'Alembertsches Prinzip:

$$\sum F_{Antrieb} = \sum F_{Reibung} + \sum F_{Trgheit}$$

(Festlegung der Krafrichtung anhand eines Zählpfeils)

### 2.2 Arbeit

$dW = -F \circ ds$  (Skalarprodukt aus Kraft und Weg  $\Rightarrow$  nur Kraftkomponente längs des Weges)

### 2.3 Stoßprozesse

#### 2.3.1 Impulssatz

$$\sum Impulse_{vorStoß} = \sum Impulse_{nachStoß} \Rightarrow p_1 + p_2 = p'_1 + p'_2$$

Ansatz für die Impulserhaltung beim Stoßprozeß kommt vor dem Ansatz für die Energieerhaltung, da nicht alle Energieformen direkt erkannt/berechnet werden können!

#### 2.3.2 Energiesatz

$$\sum Energie_{vorStoß} = \sum Energie_{nachStoß} \Rightarrow E_1 + E_2 = E'_1 + E'_2 + \Delta E$$

## 3 Dynamik der Drehbewegung

### 3.1 Drehimpuls

$$L = r \times p = J\omega$$

$J = mr^2$  ist das Massenträgheitsmoment eines Massenpunktes im Bezug auf seine Drehachse im Abstand  $r$ .

### 3.2 Dynamisches Grundgesetz der Rotation für eine Punktmasse $m$

( $\equiv$  2. Newton'sches Axiom  $\frac{dp}{dt} = F$ )

$$\frac{dL}{dt} = r \times F = M = J\alpha$$

#### 3.2.1 Rotationsenergie eines Massepunktes

$$E = \frac{1}{2}J\omega^2$$

#### 3.2.2 Arbeit unter der Wirkung eines Drehmomentes (Skalarprodukt!)

$$dW = -M \circ dj$$

## 3.3 Stoßprozesse

### 3.3.1 Drehimpulssatz

$$\sum \text{Drehimpulse}_{\text{vorStoß}} = \sum \text{Drehimpulse}_{\text{nachStoß}} \Rightarrow L_1 + L_2 = L'_1 + L'_2$$

Der Ansatz für die Drehimpulserhaltung kommt *vor* dem Ansatz für die Energieerhaltung, weil auch hier (vgl. Impulssatz Translation) nicht alle auftretenden Energieformen direkt erkannt werden, oder berechenbar sind!

### 3.3.2 Energiesatz

$$\sum \text{Energie}_{\text{vorStoß}} = \sum \text{Energie}_{\text{nachStoß}} \Rightarrow E_1 + E_2 = E'_1 + E'_2 + \Delta E$$

### 3.3.3 D'Alembert'sches Prinzip für die Rotation

Die Antriebs-, Trägheits- und Widerstandskräfte werden über den jeweils wirksamen Hebelarm zu den entsprechenden Momenten

$$\sum_i^n M_{\text{Antrieb}_i} = \sum_k^n M_{\text{Trägheit}_k} + \sum_l^n M_{\text{Widerstand}_l}$$

## 4 Hydrostatik

Stoffeigenschaften:

- Dichte:  $\rho = \frac{m}{V}$
- Kompressibilität einer Flüssigkeit:  $\kappa = -\frac{dV}{Vdp}$

In der Physik wird die Fläche  $A$  als Vektor dargestellt. Der  $A$ -Vektor steht senkrecht auf der Fläche und zeigt stets nach außen.

Druck:  $p = \frac{F}{A}$  (in Pa oder bar). Oberflächenspannung  $s = \frac{dW}{dA}$

### 4.1 Hydrostatischer (Boden)druck

Der Druck einer Flüssigkeitssäule der Höhe  $h$  (im statischen Fall ist der Druck überall konstant)

$$p = \rho gh$$

Die *Auftriebskraft* = der vom Körper verdrängten Flüssigkeit *Arbeit* durch Volumenänderung  $dV$  unter dem Druck  $p$ :

$$dW = -pdv$$

## 5 Strömungslehre

### 5.1 Kontinuitätsgleichung

Inkompressibilität vorausgesetzt, muß das Volumen  $V_1 = A_1 v_1 \Delta t$  mit dem Volumen  $V_2 = A_2 v_2 \Delta t$  identisch sein.

### 5.2 Bernoulli-Gleichung

In strömenden Medien ist der Druck *nicht* überall gleich. Es gilt die *Bernoulli-Gleichung*.

In jedem Strömungsbereich ist die Summe aus statischem und dynamischem Druck konstant. In Bereichen mit hoher Strömungsgeschwindigkeit ist der statische Druck kleiner als in Gebieten mit geringerem  $v$ . Der dynamische Druck geht stets zu Lasten des statischen Druckes.<sup>1</sup>

Der hydrostatische (Schweredruck) zählt auch zum statischen Druck, so daß die Bernoulli-Gleichung lautet:

$$p_1 + \rho g h_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = p_2 + \rho g h_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$$

### 5.3 Rückstoßkraft

Rückstoßkraft einer mit der Geschwindigkeit  $v$  strömenden Flüssigkeit:  $F = v \frac{dm}{dt}$

### 5.4 Strömung in realen Flüssigkeiten

#### 5.4.1 Reibungskraft in einer Flüssigkeit

( $\eta$  = Viskosität; dynamische Zähigkeit)

$$F_R = \eta A \frac{dv}{dy}$$

#### 5.4.2 Strömungsreibungskraft

$$F_R = c_R \eta \cdot \text{Kontaktflaeche} \cdot \frac{\Delta v}{\Delta r}$$

mit  $\frac{\Delta v}{\Delta r}$  = Gefälle der gemittelten Geschwindigkeit;  $c_R$  = Reibungswiderstandsbeiwert

#### 5.4.3 Druckwiderstandskraft

$$F_D = c_D \cdot \text{Querschnittsflaeche Angestromter Koerper} \cdot \text{dynDruck}$$

mit  $c_D$  = Druckwiderstandsbeiwert

#### 5.4.4 Strömungswiderstandskraft

$$F_W = F_R + F_D = c_W A_{\text{quer}} \rho \frac{v^2}{2}$$

mit  $c_w$  = Strömungswiderstandsbeiwert ("c<sub>w</sub>-Wert")

#### 5.4.5 Reynoldszahl $Re$

Das Verhältnis aus  $\frac{F_D}{F_R}$  wird durch die dimensionslose *Reynoldszahl*  $Re$  beschrieben:

$$Re = \frac{c_D A_{\text{quer}} R}{c_R A_{\text{Kontakt}} \eta} v \frac{\rho}{\eta} = Lv \frac{\rho}{\eta}$$

Die *kritische Reynoldszahl*  $Re_{krit}$  beschreibt den Umschlag von laminarer in turbulente Strömung. Für  $Lv \frac{\rho}{\eta} < Re_{krit}$  ist die Strömung *laminar*, für größere Werte *turbulent*.

---

<sup>1</sup>z.B. Zerstäuber

## 6 Thermodynamik

- absolute Temperatur:  $T = (273,2 + \vartheta)K$
- Gleichverteilungssatz:  $E_{therm} = \frac{1}{2}fkT$

### 6.1 Ideale Gasgleichung

Ideale Gasgleichung	
$pV = NkT$	Teilchenzahlbezogen, $N = nN_A$ , Avogadro'sche Zahl $N_A = 6,022 \cdot 10^{23} \frac{\text{Teilchen}}{\text{mol}}$
$pV = nN_AkT$	$n = \text{Molzahl (Molbruch)}$ , $N_Ak = R = 8,31 \cdot 10^3 \frac{J}{\text{kmol} \cdot K}$ =allgemeine Gaskonstante
$pV = nRT$	$m = \text{Masse Gas} = Nm_m = nN_Am_m = nM$ , Molmasse $M = N_Am_m$ (mit $m_m = \text{Atommasse}$ )
$pV = mR_iT$	$R_i = \frac{R}{M}$ =spezifische Gaskonstante (abwiegen von Gasen in der Technik)

- Dichte eines Gases:  $\rho = \frac{m}{V}$  mit der Gasgleichung berechnet.

### 6.2 Boltzmannfaktor

$$\frac{N_1}{N_0} = \exp\left(-\frac{\Delta E}{kT}\right)$$

### 6.3 Arbeit zum Komprimieren eines Gasvolumens um $dV$ :

$$dW = -pdV$$

### 6.4 Die innere Energie $U$

Die innere Energie  $U$  der  $N$ -Teilchen mit  $Nfk\frac{T}{2} = nRf\frac{T}{2}$  ist nur von Teilchenzahl und Temperatur abhängig.

$$dU = dQ + dW$$

### 6.5 Molare Wärmekapazität $C_V, C_p$

Wie viel Wärme muß zugeführt werden, damit die Temperatur um  $dT$  ansteigt:  $\frac{dQ}{dT} = C$

- Gas dehnt sich *nicht* aus ( $V = \text{const}$ ,  $dW = 0$ )  $\Rightarrow$  1. Hauptsatz:  $dU = dQ$

$$\frac{dQ}{dT} = C_V = n\frac{1}{2}fR$$

- Gas *dehnt* sich unter *konstantem Druck* aus.  $\Rightarrow$  1. Hauptsatz & Zustandsgleichungen

$$\frac{dQ}{dT} = C_p = nR\left(\frac{1}{2}f + 1\right)$$

Der Index der Molaren Wärmekapazität bezieht sich also auf die konstante Randbedingung.

#### 6.5.1 Normierungen von $C$

$n = 1(k)\text{mol}$  liefert die *molaren Wärmekapazitäten*. Einheit:  $\frac{J}{(k)\text{mol} \cdot K}$

$c_{vmol} = R\frac{f}{2}$ Wert: $12,47 \frac{kJ}{\text{kmol} \cdot K}$	$c_{pmol} = R\left(\frac{f}{2} + 1\right)$ Wert: $20,8 \frac{kJ}{\text{kmol} \cdot K}$
--	--

### 6.6 Spezifische Wärmekapazität

Normierung auf die Masse  $1(k)g$ , liefert die *spezifische Wärmekapazität*  $c$ .  $[c] = \frac{J}{(k)g \cdot K}$

Bei Festkörpern wird nicht zwischen  $c_v$  und  $c_p$  unterschieden, da ihre Volumenausdehnung sehr klein ist.

### 6.7 Zustandsänderungen des idealen Gases

*Poisson'sche* Gleichungen (werden in Prüfung angegeben):  $p_1V_1^\gamma = p_2V_2^\gamma$ ;  $T_1V_1^{\gamma-1} = T_2V_2^{\gamma-1}$ ;  $p_1^{1-\gamma}T_1^\gamma = p_2^{1-\gamma}T_2^\gamma$ .

## 6.8 Wirkungsgrad $\eta$ von thermodynamischen Prozessen

Der Wirkungsgrad  $\eta$  eines thermodynamischen Prozesses ist durch das Verhältnis von Ergebnis zu Aufwand definiert:

$$\eta = \frac{W}{Q_{zu}} = \frac{P}{\frac{dQ}{dt}} \cdot \eta_c = \frac{T_3 - T_1}{T_3} = \frac{Q_{zu} - Q_{ab}}{Q_{zu}}$$

### 6.8.1 Leistungsziffer

- Leistungsziffer Wärmepumpe:  $\epsilon = \frac{T_3}{T_3 - T_1} = \frac{1}{\eta}$
- Leistungsziffer Kältschrank:  $\epsilon = \frac{T_1}{T_3 - T_1}$

## 6.9 Wärmetransport

- Wärmeleitung:  $\frac{dQ}{dt} = A\lambda \frac{d\vartheta}{dx}$
- Wärmewiderstand:  $R_{therm} = \frac{\vartheta_1 - \vartheta_2}{\frac{dQ}{dt}} = \frac{l}{\lambda A}$
- Wärmeübergang:  $\frac{dQ}{dt} = A\alpha(\vartheta_1 - \vartheta_2)$
- Wärmedurchgang:  $\frac{dQ}{dt} = Ak(\vartheta_1 - \vartheta_2)$ ;  $\frac{1}{k} = \left(\frac{1}{\alpha_e} + \frac{l}{\lambda_1} + \frac{l}{\lambda_2} + \frac{l}{\lambda_3} + \dots + \frac{1}{\alpha_a} \dots\right)$

### 6.9.1 Serienschaltung des Wärmewiderstandes

$$R_{Ges} = \sum_{i=1}^n R_{i_{therm}}$$

### 6.9.2 Wärmestrahlung

Die Nettostrahlungsleistung für einen Strahler der Fläche  $A$ , der Strahlertemperatur  $T_S$ , in einer Umgebung mit der Temperatur  $T_U$ , ist:

$$P_{netto} = esA(T_S^4 - T_U^4)$$

## 7 Meßwertbehandlung („Fehlerrechnung“)

Messen einer Größe  $G$ : wie oft ist die durch ein Normal verkörperte Einheit  $[G]$  in der Größe enthalten  $\{G\} = \frac{G}{[G]}$ . Die Bestimmung der Maßzahl ist mit Meßunsicherheiten (Meßfehlern) behaftet. Fehlerarten:

- korrigierbare Fehler
- nichtkorrigierbare, systematische Fehler mit unbekanntem Einfluß; im folgenden wird die Behandlung von *statistischen Abweichungen* behandelt.

### 7.1 Klasseneinteilung

Meßwerte in bestimmten (z.B. Längen)intervallen werden *Z-Klassen* zugeordnet. Die Breite eines Meßwertintervalls beträgt  $\frac{Wert_{max} - Wert_{min}}{Z}$ .  $Wert_{max}$  und  $Wert_{min}$  sind „sinnvolle Extrema“ der Meßwertvorkommen; extreme „Ausreißer“ werden nicht berücksichtigt. Empfehlung für die *Anzahl der Klassen Z*:  $Z \approx \sqrt{N}$  jedoch muß  $Z$  ungerade sein.

Für eine sehr große Anzahl von Messungen  $N \rightarrow \infty$  wird aus dem Histogramm die *Gauß'sche Normalverteilung*. Dabei geht die Standardabweichung  $s$  über in  $\sigma$  und  $\bar{l}$  geht über in  $l_w$ .

$$h(l) = \frac{1}{\sqrt{2\pi}\sigma} \exp\left(-\frac{(l - \bar{l})^2}{2\sigma^2}\right)$$

Die Wurzel im Vorfaktor dient zur Normierung, damit  $\int_{l=-\infty}^{l=\infty} h(l)dl = 1$  wird. Unter dem gesamte Integral liegen 100% der Meßwerte, im

- Intervall von  $l_w - \sigma$  bis  $l_w + \sigma$  liegen 68,3% aller Meßwerte.
- Intervall von  $l_w - 2\sigma$  bis  $l_w + 2\sigma$  liegen 95,4% aller Meßwerte.
- Intervall von  $l_w - 3\sigma$  bis  $l_w + 3\sigma$  liegen 99,5% aller Meßwerte.

## 7.2 Wichtige Formeln

- *arithmetisches Mittel*: Beste Näherung an den gesuchten Wert unter der Annahme, daß Meßwertüberschreitungen und -unterschreitungen gleich häufig sind

$$\bar{G} = \frac{1}{N} \sum_{i=1}^N G_i$$

- *minimale quadratische Fehlersumme*. Summiert alle Abweichungen unabhängig vom Vorzeichen der Abweichung in Bezug auf den Mittelwert.

$$QS_{min} = \sum_{i=1}^N (\bar{G} - G_i)^2$$

- *Standardabweichung*. Die Standardabweichung charakterisiert die Güte des Meßverfahrens, sie bleibt auch für große  $N$  endlich. Sie wird dadurch nur genauer bestimmt.

$$s = \sqrt{\frac{QS_{min}}{N-1}}$$

- *Standardabweichung des Mittelwerts  $\Delta\bar{G}$* . Sie geht für große  $N$  gegen 0.

$$\Delta\bar{G} = \frac{s}{\sqrt{N}}$$

- *Ergebnisdarstellung*. Mit wenigen Wiederholungsmessungen  $N$  wird die Angabe der Standardabweichung des Mittelwertes unsicher, deshalb muß das Intervall um die Standardabweichung des Mittelwertes mit dem *Gosset-Koeffizienten*  $t_p$  vergrößert werden.

$$G_p = \bar{G} \pm t_p \Delta\bar{G}$$

Vertrauensbereich	$N = 3$	$N = 5$	$N = 10$	$N = 50$	$N = 100$
1x	$t_p = 1,3$	$t_p = 1,11$	$t_p = 1,06$	$t_p = 1,01$	$t_p = 1,00$
2x	$t_p = 4,3$	$t_p = 2,78$	$t_p = 2,25$	$t_p = 2,01$	$t_p = 1,98$
3x	$t_p = 14,1$	$t_p = 5,59$	$t_p = 3,69$	$t_p = 2,94$	$t_p = 2,87$

## Inhaltsverzeichnis

<b>1</b>	<b>Kinematik</b>	<b>1</b>
1.1	Integration der Bewegungsgleichungen . . . . .	1
<b>2</b>	<b>Dynamik</b>	<b>1</b>
2.1	D'Alembertsches Prinzip: . . . . .	1
2.2	Arbeit . . . . .	1
2.3	Stoßprozesse . . . . .	1
2.3.1	Impulssatz . . . . .	1
2.3.2	Energiesatz . . . . .	1
<b>3</b>	<b>Dynamik der Drehbewegung</b>	<b>2</b>
3.1	Drehimpuls . . . . .	2
3.2	Dynamisches Grundgesetz der Rotation für eine Punktmasse $m$ . . . . .	2
3.2.1	Rotationsenergie eines Massepunktes . . . . .	2
3.2.2	Arbeit unter der Wirkung eines Drehmomentes (Skalarprodukt!) . . . . .	2
3.3	Stoßprozesse . . . . .	2
3.3.1	Drehimpulssatz . . . . .	2
3.3.2	Energiesatz . . . . .	2
3.3.3	D'Alembert'sches Prinzip für die Rotation . . . . .	2
<b>4</b>	<b>Hydrostatik</b>	<b>2</b>
4.1	Hydrostatischer (Boden)druck . . . . .	2

<b>5</b>	<b>Strömungslehre</b>	<b>3</b>
5.1	Kontinuitätsgleichung . . . . .	3
5.2	Bernoulli-Gleichung . . . . .	3
5.3	Rückstoßkraft . . . . .	3
5.4	Strömung in realen Flüssigkeiten . . . . .	3
5.4.1	Reibungskraft in einer Flüssigkeit . . . . .	3
5.4.2	Strömungsreibungskraft . . . . .	3
5.4.3	Druckwiderstandskraft . . . . .	3
5.4.4	Strömungswiderstandskraft . . . . .	3
5.4.5	Reynoldszahl $Re$ . . . . .	3
<b>6</b>	<b>Thermodynamik</b>	<b>4</b>
6.1	Ideale Gasgleichung . . . . .	4
6.2	Boltzmannfaktor . . . . .	4
6.3	Arbeit zum Komprimieren eines Gasvolumens um $dV$ : . . . . .	4
6.4	Die innere Energie $U$ . . . . .	4
6.5	Molare Wärmekapazität $C_V, C_p$ . . . . .	4
6.5.1	Normierungen von $C$ . . . . .	4
6.6	Spezifische Wärmekapazität . . . . .	4
6.7	Zustandsänderungen des idealen Gases . . . . .	4
6.8	Wirkungsgrad $\eta$ von thermodynamischen Prozessen . . . . .	5
6.8.1	Leistungsziffer . . . . .	5
6.9	Wärmetransport . . . . .	5
6.9.1	Serienschaltung des Wärmewiderstandes . . . . .	5
6.9.2	Wärmestrahlung . . . . .	5
<b>7</b>	<b>Meßwertbehandlung („Fehlerrechnung“)</b>	<b>5</b>
7.1	Klasseneinteilung . . . . .	5
7.2	Wichtige Formeln . . . . .	6